

平成26年度 シラバス	学年・期間・区分	4年次・後期・A群		
	対象学科・専攻	電子制御工学科		
応用数学Ⅱ (Applied Mathematics II)	担当教員	西田 詩 (Nishida, Kotoba)		
	教員室	学生共通棟1階 非常勤講師控室 (TEL: 42-2167)		
	E-Mail			
教育形態/単位の種別/単位数	講義 / 学修単位 [講義Ⅰ] / 1単位			
週あたりの学習時間と回数	[授業 (90分) + 自学自習 (60分)] × 15回 ※適宜, 補講を実施する			
[本科目の目標] フーリエ級数とフーリエ変換についての基本的事項を学ぶ。				
[本科目の位置付け] 微積分学Ⅰ, Ⅱ, Ⅲ, Ⅳで学んだことを前提とする。本科目の内容は多くの分野で応用される。				
[学習上の留意点] 講義の内容をよく理解するために、毎回20分以上の予習と60分以上の復習が必要である。				
[授業の内容]				
授 業 項 目	時限	授業項目に対する達成目標	達成	予習の内容
1. フーリエ級数とフーリエ変換				
(1) 周期 2π の関数のフーリエ級数	4	<input type="checkbox"/> フーリエ級数(周期 2π)の定義、計算方法について説明でき、計算方法を理解し、演習・例題に使用できる。	<input type="checkbox"/>	教科書 pp.79-84 の内容。
(2) 一般の周期関数のフーリエ級数	4	<input type="checkbox"/> フーリエ級数(一般周期)の定義、計算方法、収束定理について説明でき、計算方法を理解し、演習・例題に使用できる。	<input type="checkbox"/>	教科書 pp.84-89 の内容。
(3) 複素フーリエ級数	4	<input type="checkbox"/> 複素フーリエ級数の定義について説明でき、計算方法を理解し、演習・例題に使用できる。	<input type="checkbox"/>	教科書 pp.89-91 の内容。
(4) 偏微分方程式への応用	2	<input type="checkbox"/> フーリエ級数を用いた偏微分方程式の解法について説明でき、計算方法を理解し、演習・例題に使用できる。	<input type="checkbox"/>	教科書 pp.91-95 の内容。
--- 中間試験 ---		授業項目1. (1)~(4)について達成度を確認する		
(5) フーリエ変換と積分定理	4	<input type="checkbox"/> フーリエ変換の定義、計算方法、積分定理、逆フーリエ変換について説明でき、計算方法を理解し、演習・例題に使用できる。	<input type="checkbox"/>	教科書 pp.96-100 の内容。
(6) フーリエ変換の性質と公式	4	<input type="checkbox"/> フーリエ変換の性質、たたみこみのフーリエ変換について説明でき、計算方法を理解し、演習・例題に使用できる。	<input type="checkbox"/>	教科書 pp.100-102 の内容。
(7) 偏微分方程式への応用	6	<input type="checkbox"/> フーリエ変換を用いた偏微分方程式の解法、スペクトルについて説明でき、計算方法を理解し、演習・例題に使用できる。	<input type="checkbox"/>	教科書 pp.102-110 の内容。
--- 期末試験 ---	2	授業項目1. (5)~(7)について達成度を確認する		
試験答案の返却・解説		各試験において間違えた部分を自分の課題として把握する。(非評価項目)		
[教科書] 新訂応用数学 斎藤他 大日本図書				
[参考書・補助教材] 応用数学問題集 田川他 大日本図書				
[成績評価の基準] 中間・期末試験成績(70%) + レポート(30%) - 授業態度(20%)				
[本科(準学士課程)の学習・教育目標との関連] 3-a				
[教育プログラムの学習・教育目標との関連] 3-1				
[JABEEとの関連] 基準1(2)(c)				
[教育プログラムの科目分類] (2)①				

Memo

平成26年度 シラバス	学年・期間・区分	4年次・前期・A群		
	対象学科・専攻	電子制御工学科		
物理学基礎Ⅲ (Basic Physics III)	担当教員	野澤 宏大 (NOZAWA, Hiromasa)		
	教員室	一般科目棟3階 (TEL: 0995-42-9054)		
	E-Mail	nozawa @ kagoshima-ct.ac.jp		
教育形態/単位の種別/単位数	講義 / 学修単位 [講義Ⅰ] / 1単位			
週あたりの学習時間と回数	[授業 (90分) + 自学自習 (60分)] × 15回 ※適宜, 補講を実施する			
[本科目の目標] 科学技術の進歩に対応できる基礎知識、及び自然現象の本質を抽出する物理的なものの見方、考えかたを身につける。				
[本科目の位置付け] 3年次の物理学基礎Ⅰ、物理学基礎Ⅱで学習した力学を基礎として、熱力学、波動、磁気、及び原子物理学の基本を学習する。また、後期の物理学実験で必要となる基礎知識を学習する。				
[学習上の留意点] 進度が非常に速いため、予習復習はもちろん、演習を通して積極的に自学する姿勢が重要である。適宜、平常テストを実施し、物理的思考力を養う。				
[授業の内容]				
授 業 項 目	時限	授業項目に対する達成目標	達成	予習の内容
1. 分子運動と熱現象	10	<input type="checkbox"/> 気体の分子運動、内部エネルギーを説明できる。 <input type="checkbox"/> 熱力学第1法則を説明できる。 <input type="checkbox"/> 気体の等温、等圧、定積、断熱変化を説明できる。 <input type="checkbox"/> エントロピーを計算できる。 <input type="checkbox"/> 熱力学第2法則を説明できる。 <input type="checkbox"/> カルノーサイクルの計算ができる。	<input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/>	教科書①p40～82を読んで、内容を確認しておく。
2. 波動	4	<input type="checkbox"/> 正弦波を数学的に表現できる。 <input type="checkbox"/> 波動方程式を説明できる。 <input type="checkbox"/> 波のエネルギーを計算できる。 <input type="checkbox"/> 波の現象を数式的に説明できる。	<input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/>	教科書①p176～200を読んで、内容を確認しておく。
—前期中間試験—		—授業項目1及び2について達成度を確認する		
3. 磁気	8	<input type="checkbox"/> 磁界の基本的性質を説明できる。 <input type="checkbox"/> 電流の周囲の磁界を計算できる。 <input type="checkbox"/> ローレンツ力を計算できる。	<input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/>	教科書②p86～112を読んで、内容を確認しておく。
4. 原子物理	6	<input type="checkbox"/> 電子・原子核の発見について説明できる。 <input type="checkbox"/> 光の粒子性の根拠を説明できる。 <input type="checkbox"/> 水素原子の構造・スペクトルを説明できる。 <input type="checkbox"/> 物質の波動性について説明できる。 <input type="checkbox"/> 原子核の構造を説明できる。 <input type="checkbox"/> 放射性崩壊・半減期を説明できる。	<input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/>	教科書②p164～180を読んで、内容を確認しておく。 教科書②p182～200を読んで、内容を確認しておく。 教科書②p202～25を読んで、内容を確認しておく。
—前期末試験—		—授業項目2後半、3及び4について達成度を確認する		
試験答案の返却・解説	2	試験において間違えた部分を自分の課題として把握する(非評価項目)。		
[教科書] 教科書 ①熱・波動 (大日本図書)、 ②電磁気・原子 (大日本図書)				
[参考書・補助教材]				
[成績評価の基準] 中間及び期末試験(70%) + 平常テスト(30%)				
[本科(準学士課程)の学習・教育目標との関連] 3-a				
[教育プログラムの学習・教育目標との関連] 3-1				
[JABEEとの関連] 基準1(2)(c), 基準2.1(1)④				
[教育プログラムの科目分類] (2)① (3)④				

Memo

.....

平成26年度 シラバス	学年・期間・区分	4年次・通年・A群		
	対象学科・専攻	電子制御工学科		
材 料 学 (Materials Science)	担当教員	島名 賢児 (Shimana, Kenji)		
	教員室	電気電子工学科棟1階 (TEL: 42-9083)		
	E-Mail	shimana@kagoshima-ct.ac.jp		
教育形態/単位の種別/単位数	講義 / 学修単位 [講義 I] / 2単位			
週あたりの学習時間と回数	[授業 (90分) + 自学自習 (60分)] × 30回 ※適宜, 補講を実施する			
[本科目の目標] 材料の組織と機械的性質など材料に関する基礎をまず講述する。次いで鉄鋼材料, 非鉄材料及び新材料の特性について講述し, 用途に応じた材料の選択ができるようにする。				
[本科目の位置付け] 本科目は, ロボットのような制御システム構造物の機械装置部において使用される構造材など, 材料の基本について学ぶ科目である。したがって, 化学, 物理の関連のある基本的内容を復習し, 十分理解しておくこと, 機械工作法, 材料力学の基本的事項をしっかりとおさえていることが必要である。				
[学習上の留意点] 講義の内容をよく理解するために, 毎回, 予習や演習問題等の課題を含む復習として, 60分以上の自学自習が必要である。理解状況を把握するために適宜小テストを行うので, 講義内容をよく理解すること。疑問点があれば, その都度質問すること。				
[授業の内容]				
授 業 項 目	時限	授業項目に対する達成目標	達成	予習の内容
1. 物質の性質および平衡状態図	1 4	<input type="checkbox"/> 物質の結合, 結晶の構造, ミラー指数, 格子欠陥, すべり変形, 双晶変形, 塑性変形と格子欠陥について説明できる <input type="checkbox"/> 相律, 二元系の基礎的状態図(全率固溶型), 二元系の基礎的状態図(共晶型, その他), 核生成と成長, 回復および再結晶について説明できる <input type="checkbox"/> 引張特性, 延性破面, 硬さ, 衝撃特性, 脆性破面について説明できる <input type="checkbox"/> 疲労特性, 疲労破面, クリーブ特性, 粒界破面について説明できる	<input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/>	<p>p.1-p.8 の内容について, 教科書を読んで概要を把握しておくこと。</p> <p>p.19-p.36 の内容について, 教科書を読んで概要を把握しておくこと。</p> <p>p.71-p.78 の内容について, 教科書を読んで概要を把握しておくこと。</p> <p>p.78-p.91 の内容について, 教科書を読んで概要を把握しておくこと。</p>
--- 前期中間試験 ---		授業項目1について達成度を説明し記述できる。		
2. 鉄鋼材料	1 6	<input type="checkbox"/> 転位論による解釈, 鉄-炭素系平衡状態図, 熱処理に伴う組織変化, 焼入れ性について説明できる <input type="checkbox"/> 一般構造用鋼, 機械構造用鋼, 高張力鋼, 工具鋼, パネ鋼, 快削鋼について説明できる <input type="checkbox"/> 金属材料の腐食, 不動態皮膜, ステンレス鋼について説明できる <input type="checkbox"/> 浸炭, 窒化, 高周波焼入れ, ショットピーニング, 他について説明できる <input type="checkbox"/> 鋳鉄の組織と機械的性質について説明できる	<input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/>	<p>p.37-p.43 の内容について, 教科書を読んで概要を把握しておくこと。</p> <p>p.93-p.102 の内容について, 教科書を読んで概要を把握しておくこと。</p> <p>p.32-p.35 の内容について, 教科書を読んで概要を把握しておくこと。</p> <p>p.102-p.104 の内容について, 教科書を読んで概要を把握しておくこと。</p> <p>p.104-p.108 の内容について, 教科書を読んで概要を把握しておくこと。</p>
--- 前期期末試験 ---		授業項目2について達成度を説明し記述できる。		
3. 非鉄金属材料および複合材料	1 4	<input type="checkbox"/> アルミニウムおよびアルミニウム合金, 時効硬化について説明できる	<input type="checkbox"/>	<p>p.111-p.114の内容について, 教科書を読んで概要を把握しておくこと。</p>
>>> 次頁へつづく >>>				

[授業の内容]				
授 業 項 目	時限	授業項目に対する達成目標	達成	予習の内容
		>>> 前頁からのつづき >>>		
— 後期中間試験 —		<input type="checkbox"/> 銅, 黄銅, 青銅, 白銅, 他について説明できる <input type="checkbox"/> チタンおよびチタン合金, マグネシウムおよびマグネシウム合金について説明できる <input type="checkbox"/> 耐熱鋼, 超合金, 軸受鋼, 軸受用銅合金, ホワイトメタル, 焼結合金について説明できる <input type="checkbox"/> 複合則, 粒子分散強化, 繊維強化について説明できる 授業項目 3 について達成度を説明し記述できる。	<input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/>	p.114-p.116 の内容について, 教科書を読んで概要を把握しておくこと。 インターネットや図書館等で調べて概要を把握しておくこと。 p.101-p.102, p.116-p.121 の内容について, 教科書を読んで概要を把握しておくこと。 p.112-p.125 の内容について, 教科書を読んで概要を把握しておくこと。
4. 特殊材料および検査法	1 4	<input type="checkbox"/> 形状記憶合金のメカニズム, 超弾性, 応用例について説明できる <input type="checkbox"/> 超塑性のメカニズム, 超塑性合金の種類と特性について説明できる <input type="checkbox"/> 水素吸蔵, 脱蔵の機構, 水素吸蔵合金の種類と特性について説明できる <input type="checkbox"/> 非晶質合金の作製方法, 非晶質合金の特性と応用例について説明できる <input type="checkbox"/> 減衰能, 制振のメカニズム, 制振材料の種類と特性について説明できる <input type="checkbox"/> その他の特殊材料について理解できる 非破壊検査について説明できる 授業項目 4 について達成度を説明し記述できる。	<input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/>	p.159-p.160 の内容について, 教科書を読んで概要を把握しておくこと。 p.162-p.163 の内容について, 教科書を読んで概要を把握しておくこと。 p.161-p.162 の内容について, 教科書を読んで概要を把握しておくこと。 p.160-p.161 の内容について, 教科書を読んで概要を把握しておくこと。 p.163 の内容について, 教科書を読んで概要を把握しておくこと。 インターネットや図書館等で調べて概要を把握しておくこと
— 後期期末試験 —		授業項目 4 について達成度を説明し記述できる。		
試験答案の返却・解説	2	各試験において, 間違えた部分を自分の課題として把握する。(非評価項目)		
[教科書] 「よくわかる 工業材料」, 鈴木 秀人編著, 高村 三郎・大藪 優共著, オーム社				
[参考書・補助教材] プリントを適宜配布する				
[成績評価の基準] 中間・期末試験成績 (70%) + 小テスト・レポート (30%) - 授業態度(30%)				
[本科 (準学士課程) / 専攻科課程の学習・教育目標との関連] 3-c				
[教育プログラムの学習・教育目標との関連] 3-3				
[JABEE との関連] 基準 2.1(1)③, 基準 1(2)(c)				
[教育プログラムの科目分類] (3)③				

Memo

平成26年度 シラバス	学年・期間・区分	4年次・通年・A群		
	対象学科・専攻	電子制御工学科		
エネルギー工学 (Energy Engineering)	担当教員	三角 利之(Misumi, Toshiyuki)		
	教員室	機械工学科棟2階(TEL: 42-9105)		
	E-Mail	misumi@kagoshima-ct.ac.jp		
教育形態/単位の種別/単位数	講義 / 学修単位 [講義 I] / 2単位			
週あたりの学習時間と回数	[授業 (90分) + 自学自習 (60分)] × 30回 ※適宜, 補講を実施する			
[本科目の目標] エネルギー工学に関する分野のうち, 主に流体力学および熱力学についての基礎知識を理解し, 各種エネルギー機器の取扱いや設計等に活用できる能力を養う。				
[本科目の位置付け] 各種エネルギー機器に関連する流体力学および熱力学の基礎的な分野について学習する科目である。物理および微分・積分の予備知識が必要である。				
[学習上の留意点] 講義の内容をよく理解するために, 毎回, 予習や演習問題等の課題を含む復習として, 1時間以上の自学自習が必要である。理解状況を把握するために適宜小テストを行うので, 講義内容をよく理解すること。疑問点があれば, その都度質問すること。				
[授業の内容]				
授 業 項 目	時限	授業項目に対する達成目標	達成	予習の内容
1. 流体力学の概要	3	<input type="checkbox"/> (1) 流体力学の概要について, 説明できる。 <input type="checkbox"/> (2) 重力単位系とSI単位系の換算方法を説明できる。	<input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/>	<ul style="list-style-type: none"> ・重力単位とSI単位およびその換算法を, 教科書・参考書等により調べておく。
2. 流体の静力学	5	<input type="checkbox"/> (1) 密度, 比体積, 比重, 流体の圧縮性, 粘性について説明できる。 <input type="checkbox"/> (2) 圧力とその測定方法について, 説明できる。 <input type="checkbox"/> (3) パスカルの原理について理解し, 油圧機器における圧力計算ができる。 <input type="checkbox"/> (4) 壁面に働く圧力の分布, 圧力の中心, 全圧力について説明できる。 <input type="checkbox"/> (5) アルキメデスの原理および浮揚体の安定性について説明できる。	<input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/>	<ul style="list-style-type: none"> ・密度, 比体積, 比重, 流体の圧縮性, 粘性の定義および計算法について教科書・参考書等により概要を把握しておく ・圧力とその測定法について, 教科書・参考書等により概要を把握しておく ・パスカルの原理について, 教科書・参考書等により概要を把握しておく ・アルキメデスの原理および浮揚体の安定性について教科書・参考書等により概要を把握しておく
3. 流体の動力学	6	<input type="checkbox"/> (1) 層流と乱流およびレイノルズ数との関係について, 説明できる。 <input type="checkbox"/> (2) 連続の式, ベルヌーイの式について理解し, 流体の流れの計算に応用できる。	<input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/>	<ul style="list-style-type: none"> ・層流と乱流およびレイノルズ数との関係について, 教科書・参考書等により概要を把握しておく。 ・連続の式, ベルヌーイの定理について, 教科書・参考書等により概要を把握しておく
4. 管路内の流れ	6	<input type="checkbox"/> (1) 直管の摩擦損失を算出することができる。 <input type="checkbox"/> (2) 管路の形状変化による圧力損失の計算ができる。	<input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/>	<ul style="list-style-type: none"> ・管路内の摩擦および圧力損失の計算法について, 教科書・参考書等により概要を把握しておく。
5. 運動量の法則	6	<input type="checkbox"/> (1) 運動量の法則と流れが物体に及ぼす力について説明できる。 <input type="checkbox"/> (2) 管路が流体から受ける力について, 説明することができる。	<input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/>	<ul style="list-style-type: none"> ・運動量の法則と流れが物体に及ぼす力の計算法について, 教科書・参考書等により概要を把握しておく。
6. 揚力と抗力	2	<input type="checkbox"/> (1) 抗力と揚力について理解し, 抗力と揚力の算出ができる。	<input type="checkbox"/>	<ul style="list-style-type: none"> ・流れの中におかれた物体に働く抗力と揚力の計算法について, 教科書・参考書等により概要を把握しておく。
--- 前期期末試験 ---		授業項目1~6について達成度を確認する。		
試験答案の返却・解説	2	試験において間違えた部分を自分の課題として把握する(非評価項目)。 >>> 次頁へつづく >>>		

[授業の内容]				
授 業 項 目	時限	授業項目に対する達成目標	達成	予習の内容
		>>> 前頁からのつづき >>>		
7. 熱工学の概要	1	<input type="checkbox"/> (1) 熱工学の概要について、説明できる。		
8. 熱工学で取り扱う物理量	3	<input type="checkbox"/> (1) 温度、熱量、比熱について説明できる。		・温度、熱量、比熱について、教科書・参考書等により概要を把握しておく。
9. 熱力学の第一法則	6	<input type="checkbox"/> (1) 熱力学の第一法則、熱力学の第一基礎式を説明することができる。 <input type="checkbox"/> (2) エンタルピについて理解し、その計算ができる。 <input type="checkbox"/> (3) 定常流体のエネルギー式について説明することができる。 <input type="checkbox"/> (4) P-v線図について説明できる。また、絶対仕事と工業仕事との関係を説明できる。	<input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/>	・熱力学の第一法則、熱力学の第一基礎式、エンタルピについて、教科書・参考書等により概要を把握しておく ・定常流体のエネルギー式の導出とその計算法について、教科書・参考書等により概要を把握しておく
10. 理想気体の法則	6	<input type="checkbox"/> (1) ボイルの法則、ゲールサックの法則および理想気体の状態式を説明できる。 <input type="checkbox"/> (2) 定圧比熱、定容比熱およびガス定数との関係を説明することができる。 <input type="checkbox"/> (3) 理想気体の状態変化に伴う圧力、比容積、絶対温度の関係を説明することができる。また、熱量、絶対仕事量、工業仕事量の算出ができる。	<input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/>	・理想気体の法則と状態式を、教科書・参考書等により概要を把握しておく ・理想気体の状態変化における状態量の算出、熱量、絶対仕事、工業仕事の算出について教科書・参考書等により概要を把握しておく。
11. 熱力学の第二法則	6	<input type="checkbox"/> (1) 熱力学の第二法則について、説明することができる。 <input type="checkbox"/> (2) 可逆サイクルの熱効率について説明することができる。 <input type="checkbox"/> (3) カルノーサイクルについて説明することができる。 <input type="checkbox"/> (4) エントロピの定義とその計算について、説明することができる。	<input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/>	・熱力学の第二法則、可逆サイクルおよびカルノーサイクルについて、教科書・参考書等により概要を把握しておく。 ・エントロピの定義およびその計算について、教科書・参考書等により概要を把握しておく。
12. 蒸気	6	<input type="checkbox"/> (1) 蒸気の状態とその基本的性質について、説明することができる。 <input type="checkbox"/> (2) 蒸気表および蒸気線図を理解し、蒸気の状態量を調べることができる。 <input type="checkbox"/> (3) 蒸気の状態変化について理解し、状態量や熱量を算出できる。	<input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/>	・蒸気の状態とその基本的性質について、教科書・参考書等により概要を把握しておく。 ・蒸気表および蒸気線図の使用法および蒸気の状態変化に伴う状態量や熱量の算出について、教科書・参考書等により概要を把握しておく。
--- 後期期末試験 ---		授業項目 7～12 について達成度を確認する。	<input type="checkbox"/>	
試験答案の返却・解説	2	試験において間違えた部分を自分の課題として把握する(非評価項目)。		
[教科書] 「流体の力学計算法」, 森田泰司著, 東京電機大学出版局 「熱力学の計算法」, 松村篤躬・越後雅夫共著, 東京電機大学出版局 [参考書・補助教材] 「水力学(基礎と演習)」, 北川 能監修, 井田 晋・他5名共著, パワー社 「図解熱力学の学び方」, 谷下市松監修, 北山直 著, オーム社				
[成績評価の基準] 定期試験成績(75%)+小テスト (25%)				
[本科(準学士課程)の学習・教育目標との関連] 3-c [教育プログラムの学習・教育目標との関連] 3-3 [JABEEとの関連] 基準1(2)(d)(1) [教育プログラムの科目分類] (4)②				

Memo

平成26年度 シラバス	学年・期間・区分	4年次・前期・A群		
	対象学科・専攻	電子制御工学科		
機械設計法 (Machine Design)	担当教員	植村 眞一郎 (Uemura, Shinichiro)		
	教員室	電子制御工学科棟3階 (Tel: 42-9088)		
	E-Mail	uemura@kagoshima-ct.ac.jp		
教育形態/単位の種別/単位数	講義 / 学修単位 [講義Ⅱ] / 2単位			
週あたりの学習時間と回数	[授業 (90分) + 自学自習 (210分)] × 15回 ※適宜, 補講を実施する			
[本科目の目標] 機械を構成する各種の要素に付いて、理論と実用面から使用目的に応じた材料の選択と必要寸法を決定できる能力を養うとともに、製図との関連性を持たせ、製品の耐久性、保守、経済性、外観等の必要性についても学習する。				
[本科目の位置付け] 本科目は、ロボットのような制御システム構造物における機械装置部の設計の基本となる機械要素の設計法について学習する科目である。				
[学習上の留意点] 材料力学、金属材料学、機構学、製図との関連性が高い。これらの科目について十分の素養が必要であるのでよく復習しておくことが望ましい。更に電卓やポケコンによる計算能力及びデザイン力の養成が不可欠である。講義内容をよく理解するために、毎回、教科書等を参考に50分程度の予習をしておくこと。また、講義終了後は、復習として50分以上、演習問題等の課題に取り組むこと。疑問点があれば、その都度質問すること。				
[授業の内容]				
授 業 項 目	時限	授業項目に対する達成目標	達成	予習の内容
1. 機械設計の基礎	2	<input type="checkbox"/> 機械設計の基礎について以下の項目が説明できる。 <input type="checkbox"/> (1) 設計法と機械要素 <input type="checkbox"/> (2) 材料の破損に対する諸説 <input type="checkbox"/> (3) 許容応力と安全性	<input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/>	教科書 pp.1-11 の内容について概要を把握しておくこと。
2. ねじの設計	6	<input type="checkbox"/> ねじの設計について以下の項目について説明し、設計計算ができる。 <input type="checkbox"/> (1) ねじの原理、ねじの規格 <input type="checkbox"/> (2) ねじの部品とねじのゆるみ止め <input type="checkbox"/> (3) ねじ部品の強さ	<input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/>	教科書 pp.12-33 の内容について概要を把握しておくこと。
3. キー・ピン・止め輪の設計	4	<input type="checkbox"/> キー・ピン・止め輪の設計について以下の項目について説明し、設計計算ができる。 <input type="checkbox"/> (1) キーの種類 <input type="checkbox"/> (2) スプラインとセレーション <input type="checkbox"/> (3) ピン・止め輪の種類 <input type="checkbox"/> (4) キー・ピンの設計	<input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/>	教科書 pp.34-45 の内容について概要を把握しておくこと。
--- 前期中間試験 ---		授業項目 1~3 について達成度を確認する。		
4. 軸・軸継手・クラッチの設計	5	<input type="checkbox"/> 軸・軸継手・クラッチの設計について以下の項目について説明し、設計計算ができる。 <input type="checkbox"/> (1) 軸・軸継手の種類 <input type="checkbox"/> (2) 軸における疲労と応力集中 <input type="checkbox"/> (3) 軸の強さ、剛性、危険回転数 <input type="checkbox"/> (4) 軸継ぎ手及びクラッチ	<input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/>	教科書 pp.46-65 の内容について概要を把握しておくこと。
5. 軸受の設計	5	<input type="checkbox"/> 軸受の設計について以下の項目について説明し、設計計算ができる。 <input type="checkbox"/> (1) 軸受の種類 <input type="checkbox"/> (2) すべり軸受・ジャーナル軸受の設計計算 <input type="checkbox"/> (3) 転がり軸受・転がり軸受の設計計算 <input type="checkbox"/> (4) 給油及び密閉装置	<input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/>	教科書 pp.66-89 の内容について概要を把握しておくこと。
>>> 次頁へつづく >>>				

平成26年度 シラバス	学年・期間・区分	4年次・後期・A群		
	対象学科・専攻	電子制御工学科		
計測工学 (Instrument Technology)	担当教員	室屋 光宏 (Muroya, Mitsuhiro)		
	教員室	電子制御工学科棟3階 (TEL: 42-9087)		
	E-Mail	muroya@kagoshima-ct.ac.jp		
教育形態/単位の種別/単位数	講義 / 学修単位 [講義 I] / 1単位			
週あたりの学習時間と回数	[授業 (90分) + 自学自習 (60分)] × 15回 ※適宜, 補講を実施する			
〔本科目の目標〕 計測は生産や研究開発の場において欠くことのできない工程である。ここでは、計測器の構造や動作原理を理解し、目的に応じた計測機器の使用法、計測システムの構成および計測方法を修得することを目標とする。				
〔本科目の位置付け〕 計測器の動作原理は、電気回路や電気磁気学で学んだ内容が基礎となるので、これらをしっかり理解し、また、工学実験で経験した実際の計測についても復習しておくことが必要である。				
〔学習上の留意点〕 毎回関連する資料を配付し、これに必要な事項を教科書やプロジェクトなどによって解説していく形式で授業は進行する。別にノートを準備する必要はないが、資料はしっかり整理すること。そして、関連するレポート課題を配布するので期限内に遅れないよう提出すること。また小テストも適宜実施するので、60分程度の自学自習 (復習) を欠かさないこと。				
〔授業の内容〕				
授 業 項 目	時限	授業項目に対する達成目標	達成	予習の内容
1. 測定・計測	4	<input type="checkbox"/> 測定・計測の定義、測定法の分類について説明できる。 <input type="checkbox"/> 誤差、誤差の統計処理、測定の質について説明できる。	<input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/>	p.1-p.16 の内容について、教科書を読んで概要を把握しておくこと。
2. 単位	2	<input type="checkbox"/> 単位系、SI単位系、単位の組立について説明できる。	<input type="checkbox"/>	p.17-p.34 の内容について、教科書を読んで概要を把握しておくこと。
3. 直流電流・電圧・電力の測定	4	<input type="checkbox"/> アナログ指示計器の構成や分類、分流器・倍率器、電流・電圧の測定法と測定誤差について説明できる。	<input type="checkbox"/>	p.35-p.56 の内容について、教科書を読んで概要を把握しておくこと。
4. 抵抗の測定	4	<input type="checkbox"/> 抵抗の種類・特徴、電圧電流計法による測定、抵抗計による測定、高抵抗・低抵抗の測定を説明できる。	<input type="checkbox"/>	p.57-p.74 の内容について、教科書を読んで概要を把握しておくこと。
--- 前期中間試験 ---		授業項目 1~4 について達成度を確認する。		
5. 交流電流・電圧・電力の測定	4	<input type="checkbox"/> 交流の値、電力の種類、計測器、非正弦波の測定、電力の測定、三相電力の測定について説明できる。	<input type="checkbox"/>	p.75-p.90 の内容について、教科書を読んで概要を把握しておくこと。
6. インピーダンスの測定	4	<input type="checkbox"/> 三電流計法、三電圧計法による電力の測定について説明できる。	<input type="checkbox"/>	p.91-p.108 の内容について、教科書を読んで概要を把握しておくこと。
7. 波形・周波数の測定	4	<input type="checkbox"/> 各素子の回路モデル、交流ブリッジによる測定、Qメータによる測定について説明できる。 <input type="checkbox"/> 交流ブリッジ、Qメータによる測定を説明できる。 <input type="checkbox"/> オシロスコープによる波形測定、周波数カウンタによる波形測定、リサージュ図形による測定を説明できる。	<input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/>	p.109-p.122 の内容について、教科書を読んで概要を把握しておくこと。
8. 磁気の測定	2	<input type="checkbox"/> 磁気の発生源、磁界の測定法について説明できる。 <input type="checkbox"/> 磁化特性の測定について説明できる。	<input type="checkbox"/>	p.123-p.134 の内容について、教科書を読んで概要を把握しておくこと。
--- 前期期末試験 ---		授業項目 5~8 について達成度を確認する。		
試験答案の返却・解説	2	各試験において間違った部分を自分の課題として把握する(非評価項目)。		
〔教科書〕 電磁気計測 電子情報通信学会 岩崎 俊 コロナ社				
〔参考書・補助教材〕 授業中配布する資料				
〔成績評価の基準〕 中間・期末試験成績(70%) + 小テスト・レポート(30%) - 授業態度(10%)				
〔本科(準学士課程)の学習・教育目標との関連〕 3-c				
〔教育プログラムの学習・教育目標との関連〕 3-3				
〔JABEEとの関連〕 基準1(2)(d)(1)				
〔教育プログラムの科目分類〕 (4)②				

平成26年度 シラバス	学年・期間・区分	4年次・後期・A群		
	対象学科・専攻	電子制御工学科		
電磁気学Ⅱ (Electric magnetic theory Ⅱ)	担当教員	新田 敦司 (Nitta, Atsushi)		
	教員室	学生共通棟 B2階 (TEL: 42-9068)		
	E-Mail	nitta@kagoshima-ct.ac.jp		
教育形態/単位の種別/単位数	講義 / 学修単位 (講義Ⅰ) / 1単位			
週あたりの学習時間と回数	[授業 (90分) + 自学自習 (60分)] × 15回 ※適宜, 補講を実施する			
[本科目の目標] 3年次の電磁気学Ⅰで学んだ各種現象や法則について、数式にベクトルを用いた表現法について学習し、ベクトル解析について習得する。さらには、電磁気学の法則がマクスウェル方程式にまとめられることを理解し、これを用いた各種問題解決手法を習得する。				
[本科目の位置付け] 電磁気学Ⅰにおいて扱うことのできなかった項目の補足を含め、ベクトルによる数式の表現を用い、ベクトル解析など数学的な手法を駆使した問題解決について学習する。				
[学習上の留意点] 微分・積分などを多用した講義となり、新たな数学的手法もここで学ぶことになるので、3年次までに学んだ数学についてはしっかりと復習し理解しておくことが必要である。また、理解を深めるためにも数式で表現され電気磁気の現象については、常にそのイメージ持つておくことが重要である。なお、本科目は学修単位 [講義Ⅰ] 科目であるため、指示内容について80分程度の自学自習 (予習・復習) が必要である。				
[授業の内容]				
授 業 項 目	時限	授業項目に対する達成目標	達成	予習の内容
1. ベクトル解析	6	<input type="checkbox"/> ベクトルについて説明できる。 <input type="checkbox"/> ベクトルの内積、外積について説明できる。 <input type="checkbox"/> ベクトル関数の微分、積分について説明できる。 <input type="checkbox"/> grad、div、rot などベクトル解析について説明できる。	<input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/>	p.184-p.199の内容について、教科書を読んで概要を把握しておくこと。
2. 静電界	8	<input type="checkbox"/> クーロンの法則のベクトル表示を説明できる。 <input type="checkbox"/> 勾配 (grad) を用いた電位と電界の関係を説明できる。 <input type="checkbox"/> 面積分や発散 (div) を用いたガウスの定理のベクトル表記を説明できる。 <input type="checkbox"/> 回転 (rot) を用いた静電界の保存性を説明できる。 <input type="checkbox"/> 電気映像法について説明できる。 <input type="checkbox"/> 境界面における電束と電界の関係を説明できる。	<input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/>	p.132-p.158の内容について、教科書を読んで概要を把握しておくこと。
— 後期中間試験 —		授業項目 1, 2 について達成度を確認する。		
3. 静磁界	10	<input type="checkbox"/> ベクトル関数を用いたビオ・サバールの法則を説明できる。 <input type="checkbox"/> 線積分や回転 (rot) を用いたアンペール周回積分則を導出できる。 <input type="checkbox"/> ローレンツ力について説明できる。 <input type="checkbox"/> 電磁誘導に関するファラデーの法則を説明できる。 <input type="checkbox"/> 境界面における磁束と磁界の関係を説明できる。	<input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/>	p.2-p.129の内容について、教科書を読んで概要を把握しておくこと。
4. 電磁波	4	<input type="checkbox"/> 変位電流について説明できる。 <input type="checkbox"/> マクスウェルの方程式と電磁波について説明できる。	<input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/>	p.200-p.208 の内容について、教科書を読んで概要を把握しておくこと。
— 後期期末試験 —		授業項目 3, 4 について達成度を確認する。		
試験答案の返却・解説	2	試験において間違えた部分を自分の課題として把握する (非評価項目)。		
[教科書] 電磁気学の基礎マスター 粉川昌巳 電気書院				
[参考書・補助教材] 電気磁気 西巻正郎 森北出版				
[成績評価の基準] [成績評価の基準] 中間・期末試験成績 (70%) + 小テスト・レポート (30%) - 授業態度 (30%)				
[本科 (準学士課程) / 専攻科課程の学習・教育目標との関連] 3-c				
[教育プログラムの学習・教育目標との関連] 3-3				
[JABEE との関連] 基準 1(2)(d) (1)				
[教育プログラムの科目分類] (3)①				

平成26年度 シラバス	学年・期間・区分	4年次・通年・A群		
	対象学科・専攻	電子制御工学科		
制御工学 I (Control Engineering I)	担当教員	新田 敦司 (Nitta, Atsushi) 宮田 千加良 (Miyata, Chikara)		
	教員室	新田： 機械工学科及び土木工学科棟2階 (TEL: 42-9068) 宮田： 機械工学科棟1階 (TEL: 42-9081)		
	E-Mail	新田： nitta@kagoshima-ct.ac.jp 宮田： miyata@kagoshima-ct. ac. jp		
教育形態/単位の種別/単位数	講義 / 学修単位 [講義 I] / 2単位			
週あたりの学習時間と回数	[授業 (90分) + 自学自習 (60分)] × 30回 ※適宜, 補講を実施する			
〔本科目の目標〕 自動制御の概念、及び制御理論の基礎となるラプラス変換、伝達関数、ブロック線図について基礎的な内容を理解し、制御理論の基礎である線形システムの自動制御について基礎的な知識を把握し、実際の制御システムの設計に必要な基礎的能力を修得する。また5年次で行う、非線形制御や、サンプル値制御の導入部とすることも目的とする。				
〔本科目の位置付け〕 微積分、複素数の知識が必要である。また、システムの事例としてRC回路やオペアンプを用いた演算回路、ばねマス系等を取り上げるので、電気回路や物理の知識も必要である。				
〔学習上の留意点〕 ここで学習することは制御工学の基礎となる部分である。内容をよく理解するために、毎回予習や演習問題等の課題を含む復習として、60分以上の自学自習が必要である。理解状況を把握するために適宜小テストを行うので、講義内容をよく理解すること。不明な点や疑問点は参考書で調べたり質問するなどして、そのまま後に残さないこと。				
〔授業の内容〕				
授 業 項 目	時限	授業項目に対する達成目標	達成	予習の内容
1. 自動制御の概念	1	<input type="checkbox"/> 自動制御の意義・特徴、フィードバック制御系の基本構成が説明できる。	<input type="checkbox"/>	p.1-p.8の内容について、教科書を読んで概要を把握しておくこと。
2. ラプラス変換	2	<input type="checkbox"/> 基礎的な関数や微分方程式をラプラス変換、及び逆変換が説明できる。	<input type="checkbox"/>	p.26-p.34の内容について、教科書を読んで概要を把握しておくこと。
3. 線形制御系				
3.1 線形系の特徴	2	<input type="checkbox"/> 重ね合わせの原理が説明できる。 <input type="checkbox"/> インパルス信号、ステップ信号が説明できる。	<input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/>	p.9-p.23の内容について、教科書を読んで概要を把握しておくこと。
3.2 伝達関数	1	<input type="checkbox"/> 伝達関数の意味が説明できる。	<input type="checkbox"/>	
	4	<input type="checkbox"/> 基本要素(一次遅れの比例要素・一次遅れの微分要素・積分要素・微分要素・比例要素・無駄時間要素・二次遅れ要素)の伝達関数が説明できる。	<input type="checkbox"/>	
3.3 応答	2	<input type="checkbox"/> 基本要素についてステップ応答、インパルス応答が算出できる。 <input type="checkbox"/> 時定数の意味が説明できる。	<input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/>	
— 前期中間試験 —		--- 1. から 3.3 までの授業内容について達成度を確認する ---		
4. 線形フィードバック制御系				
4.1 ブロック線図	4	<input type="checkbox"/> ブロック線図を等価変換して、システムの伝達関数が求められる。	<input type="checkbox"/>	p.35-p.40の内容について、教科書を読んで概要を把握しておくこと。
4.2 周波数伝達関数	4	<input type="checkbox"/> 基本要素について周波数伝達関数を求め、ゲイン・位相が求められる。	<input type="checkbox"/>	
4.3 ベクトル軌跡	2	<input type="checkbox"/> 基本要素についてベクトル軌跡を描くことができる。	<input type="checkbox"/>	p.56-p.64 の内容について、教科書を読んで概要を把握しておくこと。
4.4 ボード線図	6	<input type="checkbox"/> 基本要素についてボード線図を描くことができる。	<input type="checkbox"/>	
— 前期期末試験 —		--- 4.1 から 4.4 までの授業内容について達成度を確認する ---		
試験答案の返却・解説	2	試験において間違えた部分を自分の課題として把握する(非評価項目)。 >>> 次頁へつづく >>>		

平成26年度 シラバス	学年・期間・区分	4年次・前期・A群		
	対象学科・専攻	電子制御工学科		
数値制御 (Numerical Control)	担当教員	河野 良弘 (Kawano, Yoshihiro)		
	教員室	学生共通棟 1階非常勤講師室		
	E-Mail	kawano@kagoshima-ct.ac.jp		
教育形態/単位の種別/単位数	講義 / 学修単位 [講義 I] / 1単位			
週あたりの学習時間と回数	[授業 (90分) + 自学自習 (60分)] × 15回 ※適宜, 補講を実施する			
〔本科目の目標〕 機械加工における基礎技術として確立された数値制御について、ハードウェアとソフトウェア両面における基礎的知識を修得させ、数値制御技術に適応できる能力を養う。				
〔本科目の位置付け〕 IT技術が発展している現在、生産現場で活用されている数値制御について学習する。将来生産現場での生産技術能力が養成される。				
〔学習上の留意点〕 情報処理におけるアルゴリズム、論理回路を理解しておくこと。教科書や適宜配布するプリントを参考に、講義内容をノートに整理すること。また課題を与えるので、その課題を調べレポートで提出する。なお、本科目は学修単位 [講義 I] 科目であるため、指示内容について60分程度の自学自習 (予習・復習) が必要である。				
〔授業の内容〕				
授 業 項 目	時限	授業項目に対する達成目標	達成	予習の内容
1. 数値制御の概要	4	<input type="checkbox"/> 精密位置決め技術について説明できる。 <input type="checkbox"/> NCの構成について各部の説明ができる。 <input type="checkbox"/> 手動と自動プログラミングの違いについて説明できる。	<input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/>	数値制御について概要を把握する。
2. NCシステム	4	<input type="checkbox"/> NCシステム構成について理解でき、構成例について説明できる。 <input type="checkbox"/> 数値制御の種類について説明できる。 <input type="checkbox"/> 数値制御の移動方式について説明できる。	<input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/>	
3. 輪郭制御	12	<input type="checkbox"/> パルス分配 (NCの基本的な考え方) についての概念を説明できる。 <input type="checkbox"/> 輪郭制御の方式の内、BRM方式、DDA方式、代数演算方式について説明できる。 <input type="checkbox"/> 曲線の近似について理解し、説明できる。 <input type="checkbox"/> 送り速度の調整方式について説明できる。	<input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/>	輪郭制御について概要を把握する。
4. 数値制御用サーボ機構	1	<input type="checkbox"/> サーボ用モータの種類と特徴について説明できる。 <input type="checkbox"/> デジタルサーボ機構について説明できる。	<input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/>	サーボ機構について調査する。
5. 位置検出器	7	<input type="checkbox"/> 次の位置検出器の種類を理解し、その原理を説明できる。 <input type="checkbox"/> (1) エンコーダー <input type="checkbox"/> (2) シンクロレゾルバ <input type="checkbox"/> (3) インダクトシン <input type="checkbox"/> (4) 磁気スケール	<input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/>	位置検出器の指定された細目を調査し、報告書を提出する。
--- 前期期末試験 ---		授業項目 1~5 について達成度を確認する。		
試験答案の返却・解説	2	各試験において間違えた部分を自分の課題として把握する。(非評価項目)		
〔教科書〕 なし				
〔参考書・補助教材〕 数値制御通論 (池辺潤著; オーム社) / NC工作機械の入門 (山岸正謙著; 東京電機大学出版局)				
〔成績評価の基準〕 期末試験成績(70%)+レポート等の成績(30%)—授業態度(上限15%)				
〔本科 (準学士課程) の学習教育目標との関連〕 3-c				
〔教育プログラムの学習・教育目標との関連〕 3-3				
〔JABEEとの関連〕 基準2.1(1)①, 基準1(2)(c), 基準1(2)(d)				
〔教育プログラムの科目分類〕 (3)①				

Memo

平成26年度 シラバス	学年・期間・区分	4年次・通年・A群		
	対象学科・専攻	電子制御工学科		
デジタル回路 (Digital Circuits)	担当教員	前期担当：岸田 一也 (Kishida, Kazuya) 後期担当：鎌田 清孝 (Kamata, Kiyotaka)		
	教員室	岸田：専攻科棟4階 (TEL：42-9084) 鎌田：電気電子工学科棟1階 (TEL：42-9080)		
	E-Mail	岸田：kishida@kagoshima-ct.ac.jp 鎌田：kamata@kagoshima-ct.ac.jp		
教育形態/単位の種別/単位数	講義・演習 / 履修単位 / 2単位			
週あたりの学習時間と回数	[授業 (90分)] × 30回 ※適宜、補講を実施する			
[本科目の目標] この科目では、論理変数、論理回路、順序回路について理解し、簡単な順序回路の設計手順を習得し、次にデジタルICを中心とする集積回路を用いた電子装置を設計・製作するための基礎知識を習得する。				
[本科目の位置付け] IT技術が発展している現在、技術者に要求されるデジタル回路技術について学習する。				
[学習上の留意点] 講義で学ぶ内容だけでなく、コンピュータに関するさまざまな雑誌も数多く出版されているので、コンピュータの進歩の度合い、主流のハードウェア、ソフトウェアを知っておくことも重要である。また、講義の内容をよく理解するために、毎回、演習問題等の課題を含む復習として80分以上の自学自習が必要である。疑問点があればその都度質問することが望ましい。				
[授業の内容]				
授業項目	時限	授業項目に対する達成目標	達成	予習の内容
1. 論理数学・論理回路 論理素子 ブール代数 論理関数と真理値表 論理関数の計算 組み合わせ論理回路 演習 — 前期中間試験 —	14	<input type="checkbox"/> 論理素子(AND, OR, NOT 素子)の機能を説明できる。 <input type="checkbox"/> 2値論理と集合論との関係を説明できる。 <input type="checkbox"/> 論理関数の真理値表が作成できる。 <input type="checkbox"/> 論理関数の演算と簡単化ができる。 <input type="checkbox"/> 組み合わせ論理回路(半加算器, 全加算器等)を設計することができる。 授業項目1の達成度を確認する。	<input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/>	左の項目の内容について、図書館の文献、インターネット等で調べて概略を理解しておく。
2. 順序回路 記憶素子の論理特性 フリップフロップ 状態遷移, 状態の簡単化 順序回路の解析 順序回路の設計 演習 — 前期末試験 — 試験答案の返却・解説	14 2	<input type="checkbox"/> 記憶素子の論理特性を説明できる。 <input type="checkbox"/> フリップフロップの動作と特性を説明できる。 <input type="checkbox"/> 状態遷移図, 状態遷移表, カルノー図, ベイチ図が作成できる。 <input type="checkbox"/> 順序回路の状態遷移の理解にもとづいて、変換表の作成ができる。 <input type="checkbox"/> カウンター回路, 特徴検出回路等の簡単な順序回路の設計ができる。 授業項目1, 2の達成度を確認する。 試験において間違えた部分を自分の課題として認知する(非評価項目)。	<input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/>	左の項目の内容について、図書館の文献、インターネット等で調べて概略を理解しておく。
3. デジタルIC デジタルICの基礎, 特徴 TTLの特徴 C-MOSの特徴	14	<input type="checkbox"/> デジタルICの種類, 電源, アースの方法を説明できる。 <input type="checkbox"/> TTLの種類, 動作原理, ノイズマージン, 入出力電流を説明できる。 <input type="checkbox"/> ファンアウト, バッファ, プルアップとプルダウンの意味を説明し, 値を計算できる。 <input type="checkbox"/> C-MOSの種類, 動作原理, ノイズマージン, 入出力電流を説明できる。 >>> 次頁へつづく >>>	<input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/>	p.56-p.92の内容について、教科書を読んで概要を把握しておく。

平成26年度 シラバス	学年・期間・区分	4年次・前期・A群		
	対象学科・専攻	電子制御工学科		
創造設計II (Creative Design II)	担当教員	鎌田清孝(Kamata, Kiyotaka), 福添孝明(Fukuzoe, Takaaki)		
	教員室	鎌田清孝: 電気電子工学科棟1階 (TEL:42-9080) 福添孝明: 普通教室棟3階 (TEL:42-9086)		
	E-Mail	kamata@kagoshima-ct.ac.jp, fukuzoe@kagoshima-ct.ac.jp		
教育形態/単位の種別/単位数	実験・実習 / 学修単位〔講義I〕 / 1単位			
週あたりの学習時間と回数	〔授業(90分) + 自学自習(60分)〕×15回 ※適宜, 補講を実施する			
〔本科目の目標〕 センサとマイクロコンピュータで自動制御をおこなう電子制御技術を学習する。グループ作業を通して、3年次の創造設計Iで製作したロボットにセンサを取りつけ、与えられたテーマに基づいてロボットを動作させるためのアイデアを考案し、それをプログラミングにより実現できるようにする。				
〔本科目の位置付け〕 コンピュータ制御技術を学習し、その技術を用いてロボットを与えられたテーマに基づいて動作させる実習を行う。3年次の創造設計と合わせて電子制御技術を総合的に学習する科目である。				
〔学習上の留意点〕 マイクロコンピュータを用いた電子制御技術の基礎知識が必要なので、十分に復習して理解を深めておくこと。				
〔授業の内容〕				
授業項目	時限	授業項目に対する達成目標	達成	予習の内容
1. オリエンテーション	2	<input type="checkbox"/> 本科目の目標を正しく説明できる。	<input type="checkbox"/>	事前に配布するプリントの概要を把握しておくこと。 事前に配布するプリントの概要を把握しておくこと。
2. ライントレース				
・モータの制御	2	<input type="checkbox"/> モータ制御の動作を説明できる。	<input type="checkbox"/>	
・センサ回路	2	<input type="checkbox"/> センサ回路の動作を説明できる。	<input type="checkbox"/>	
・モータドライバ回路	1	<input type="checkbox"/> モータドライバ回路の動作を説明できる。	<input type="checkbox"/>	
・ノイズキャンセル用コンデンサ	1	<input type="checkbox"/> ノイズキャンセル用コンデンサの役割を説明できる。	<input type="checkbox"/>	
3. プログラミング演習				
・LED点灯回路	2	<input type="checkbox"/> LED点灯回路をマイコンにて制御できる。	<input type="checkbox"/>	
・モータの制御	2	<input type="checkbox"/> DCモータをマイコンにて制御できる。	<input type="checkbox"/>	
・ラインレース	2	<input type="checkbox"/> ライントレース機能をマイコンにて実装できる。	<input type="checkbox"/>	
---前期中間試験---		授業項目1~3について達成度を確認する。		
試験答案の返却・解説	1	試験において間違えた部分を自分の課題として認知する(非評価項目)。		
4. ロボットの自動制御				3年次に作成したロボットを前期で学習したマイコンを用いて自動制御(ラインレース)する方法を事前に考えておくこと。
・ロボットの改造	8	<input type="checkbox"/> 3年次製作のロボットにフォトセンサを取り付け、ラインレースができるように改造できる。	<input type="checkbox"/>	
・テストラン・コンテスト	2	<input type="checkbox"/> テストランを行い動作を調整できる。	<input type="checkbox"/>	
・製作の評価	1	<input type="checkbox"/> コンテストを目的としてロボットを製作できる。	<input type="checkbox"/>	
5. レポートの作成	2	<input type="checkbox"/> 創造設計IIで製作したロボットの自動制御について、レポートにまとめることができる。	<input type="checkbox"/>	
---前期期末試験---		授業項目1~4について達成度を確認する		
試験答案の返却・解説	2	試験において間違えた部分を自分の課題として認知する(非評価項目)。		
〔教科書〕 なし				
〔参考書・補助教材〕 授業中に配布するプリント				
〔成績評価の基準〕 期末試験の平均(40%)+レポート(40%)+走行車の改造およびコンテストの結果(20%)=授業態度				
〔本科(準学士課程)の学習・教育目標との関連〕 1-b, 3-d, 4-a				
〔教育プログラムの学習・教育目標との関連〕 3-3, 4-4				
〔JABEEとの関連〕 基準1(2)(d)(3), 基準1(2)(i)				
〔教育プログラムの科目分類〕 (4)②				

番号	達成目標	優	良	可	不可
1	3年次の創造設計で制作したロボットにセンサを取りつけ、与えられたテーマに基づいてロボットを動作させるためのアイデアを考案し、それをプログラミングにより実現できるようにする。	与えられたテーマに基づいてロボットを動作させるためのアイデアを考案し、それをプログラミングにより実現できた。また、実現できたアイデアの検証を試みる等の当初の指示にない取り組みが見られた。	与えられたテーマに基づいてロボットを動作させるためのアイデアを考案し、それをプログラミングにより実現できた。	与えられたテーマに基づいてロボットを動作させるためのアイデアを考案したが、それをプログラミングにより実現できなかった。	与えられたテーマに基づいてロボットを動作させるためのアイデアを考案できず、また、プログラミングにより実現できなかった。
2	チームによる開発作業（プログラミング、基板製作、ロボット調整）の一部を分担できる	自分の担当する役割（プログラミング、基板製作、ロボット調整）について、期待されている以上の作業を実施してチームに貢献した。	自分の担当する役割（プログラミング、基板製作、ロボット調整）について、期待されているレベルの作業を実施できた。	自分の担当する役割（プログラミング、基板製作、ロボット調整）について、期待されているレベルの作業を概ね実施できたが、一部に実施できなかった。	自分の担当する役割（プログラミング、基板製作、ロボット調整）について、期待されているレベルの作業を実施できなかった。

平成 26 年度 シラバス	学年・期間・区分	4 年次 ・ 前期 ・ B 群		
	対象学科・専攻	電子制御工学科		
材料力学Ⅱ (Strength of Materials II)	担当教員	小原 裕也 (Kobaru, Yuya)		
	教員室	機械工学科棟 1 階 (TEL : 42-9082)		
	E-Mail	kobaru@kagoshima-ct.ac.jp		
教育形態/単位の種別/単位数	講義・演習 / 学修単位 [講義 I] / 1 単位			
週あたりの学習時間と回数	[授業 (90 分) + 自学自習 (60 分)] × 15 回 ※適宜, 補講を実施する			
[本科目の目標] これまでに導かれた材料力学の式を統合し, その一般性を引き出す. 材料力学が設計にどのように応用されているかを学ぶ. 教科書主体の授業とするが, 演習問題なども多く取り入れて, 応用力と計算力を身に付けさせる.				
[本科目の位置付け] 材料の力学的問題を理解し, 構造物の設計において留意する点などを習得する. 3 年次に習った範囲の内容が基礎となる部分が多く, また微積分など数学的知識が必要となる.				
[学習上の留意点] 講義内容をよく理解するために, 毎回, 教科書等を参考に 50 分程度の予習をしておくこと. また, 講義終了後は, 復習として 50 分以上, 演習問題等の課題に取り組むこと. 疑問点があれば, その都度質問すること.				
[授業の内容]				
授 業 項 目	時限	授業項目に対する達成目標	達成	予習の内容
1. 真直ばりの変形	1 4	<input type="checkbox"/> 真直ばりの変形について以下の項目について説明し, 計算ができる。 <input type="checkbox"/> (1) 曲げモーメントによるはりのたわみの基礎式 <input type="checkbox"/> (2) 片持ちばりのたわみ <input type="checkbox"/> (3) 単純支持ばりのたわみ	<input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/>	p.55-p.61 の内容について, 教科書を読んで概要を把握しておくこと.
--- 前期中間試験 ---		授業項目 1 について達成度を説明し記述できる.		
2. ひずみエネルギー	1 4	<input type="checkbox"/> ひずみエネルギーについて以下の項目について説明し, 計算ができる。 <input type="checkbox"/> (1) 引張りによるひずみエネルギー <input type="checkbox"/> (2) 曲げによるひずみエネルギー <input type="checkbox"/> (3) せん断力によるひずみエネルギー <input type="checkbox"/> (4) ねじりによるひずみエネルギー <input type="checkbox"/> (5) 相反定理 <input type="checkbox"/> (6) カステリアーノの定理	<input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/>	p.82-p.90 の内容について, 教科書を読んで概要を把握しておくこと.
--- 前期期末試験 ---		授業項目 2 について達成度を説明し記述できる.		
3. 試験答案の返却・解説	2	各試験において, 間違えた部分を自分の課題として把握する. (非評価項目)		
[教科書] ポイントで学ぶ材料力学 (丸善株式会社)				
[参考書・補助教材] 例題で学ぶ材料力学 (丸善株式会社), 補助教材としてプリントを配布				
[成績評価の基準] 中間・期末試験 (70%) + 小テスト・レポート・授業課題 (30%) - 授業態度(30%) なお, 試験の難易によっては, 平均点をもとに評価点の修正を行う。				
[本科 (準学士課程) / 専攻科課程の学習・教育目標との関連] 3-c				
[教育プログラムの学習・教育目標との関連] 3-3				
[JABEE との関連] 基準 2.1(1)④, 基準 1(2)(c)				
[教育プログラムの科目分類] (3)④				

Memo

平成26年度 シラバス	学年・期間・区分	4年次・後期・B群		
	対象学科・専攻	電子制御学科		
工学演習 (Exercises in Electronic Control Engineering)	担当教員	原田 治行 (Harada, Haruyuki)		
	教員室	機械工学科棟1階 (TEL: 42-9085)		
	E-Mail	harada@kagoshima-ct.ac.jp		
教育形態/単位の種別/単位数	演習 / 履修単位 / 1単位			
週あたりの学習時間と回数	[授業 (90分)] × 15回 ※適宜, 補講を実施する			
[本科目の目標] 4年前期までに学習した電気回路、電磁気学、デジタル回路の知識をもとに、演習問題を解くことにより様々な回路網の問題解決能力を養うことを目的とする。				
[本科目の位置付け] 電子制御工学科の電気電子科目 (ロボット工学基礎, 制御機器, 計測工学, 電子計算機) の基礎となる。				
[学習上の留意点] 電気回路、電磁気学、デジタル回路をよりよく理解し、習得するためには、できるだけ多くの演習問題を解くことである。そのため、参考書や補助教材は図書館に数多くあるので、積極的に利用すること。また、ノート講義なので、板書の内容を確実にノートにとること。				
[授業の内容]				
授 業 項 目	時限	授業項目に対する達成目標	達成	予習の内容
1. 電気回路				
1.1 直流回路	4	<input type="checkbox"/> 電気回路に流れる電流や各部の電圧を求める問題を、キルヒホッフの法則の法則を用いて解くことができる。 <input type="checkbox"/> 電気回路に流れる電流や各部の電圧を求める問題を、重ね合わせの理または鳳・テブナンの定理を用いて解くことができる。	<input type="checkbox"/>	・2,3 年次使用の数学の教科書から、微分・積分の方法についてその内容を復習しておくこと。また、微分方程式の解き方について内容を復習していくこと。 ・2 年次に使用の電気回路の教科書から、キルヒホッフの電圧、電流則等について、その内容を復習しておくこと。
1.2 交流回路	4	<input type="checkbox"/> 電気回路において、有効電力、無効電力、皮相電力、力率を計算できる。 <input type="checkbox"/> RLC 直・並列共振回路において、共振条件を導く問題を解くことができる。	<input type="checkbox"/>	
1.3 過渡現象	2	<input type="checkbox"/> LR または CR または LCR 回路に関する過渡現象の問題を解くことができる。	<input type="checkbox"/>	
2. 電磁気学				
2.1 電界	4	<input type="checkbox"/> 空間に配置された電荷間の静電力を求める問題をクーロンの法則を適用して解くことができる。 <input type="checkbox"/> 電界と電界エネルギーを求める問題を解くことができる。	<input type="checkbox"/>	・3 年次に使用の電磁気学の教科書から、電界や磁界に関する法則等について、その内容を復習しておくこと。
-- 中間試験 --		授業項目 1.1~2.1 について達成度を確認する		
2.2 磁界	6	<input type="checkbox"/> 電磁力を求める問題を解くことができる。 <input type="checkbox"/> 磁界の磁束密度を求める問題をビオ・サバールの法則やアンペール周回積分則を用いて解くことができる。 <input type="checkbox"/> 磁界中で物体が移動したときに発生する誘導起電力を求める問題を解くことができる。	<input type="checkbox"/>	
3. デジタル回路				
3.1 ブール代数と論理関数	4	<input type="checkbox"/> 論理関数の主加法標準形、および主乗法標準形を求める問題を解くことができる。 <input type="checkbox"/> 論理関数の最簡形式を求める問題を解くことができる。	<input type="checkbox"/>	・4 年次に配布されたデジタル回路の資料から、ブール代数や論理関数等について、その内容を復習しておくこと。
3.2 論理回路	4	<input type="checkbox"/> フリップフロップの状態遷移図を作成することができる。	<input type="checkbox"/>	
-- 期末試験 --		授業項目 2.2~3.2 について達成度を確認する。		
試験答案の返却・解説	2	試験において間違った部分を自分の課題として把握する (非評価項目)		
[教科書] 電気回路、電磁気学、デジタル回路で使用した教科書				
[参考書・補助教材] 続電気回路の基礎 西巻正郎 他 森北出版				
[成績評価の基準] 中間・期末試験 (70%) + レポート・ノート等 (30%) - 授業態度(上限 20%)				
[本科 (準学士課程) の学習・教育目標との関連] 3-c				
[教育プログラムの学習・教育目標との関連] 3-3				
[JABEE との関連] 基準 1(2)(d)(1)				
[教育プログラムの科目分類] (4)				

Memo

平成26年度 シラバス	学年・期間・区分	4年次・通年・必修		
	対象学科・専攻	電子制御工学科		
工学実験Ⅱ (Experiments of Control Engineering II)	担当教員	室屋 光宏 (Muroya, Mitsuhiro) 岸田 一也 (Kishida, Kazuya) 島名 賢児 (Shimana, Kenji) 吉満 真一 (Yoshimitsu, Shinichi) 小原 裕也 (Kobaru, Yuuya)		
	教員室	室屋：電子制御工学科棟3階 (TEL: 42-9087) 岸田：専攻科棟4階 (TEL: 42-9084) 島名：電気電子工学科棟1階 (TEL: 42-9083) 吉満：機械工学科棟1階 (TEL: 42-9089) 小原：機械工学科棟1階 (TEL: 42-9082)		
	E-Mail	室屋：muroya 岸田：kishida 島名：shimana 吉満：yosimitu 小原：kobaru ※ 後ろに @kagoshima-ct.ac.jp を付けて下さい		
教育形態／単位の種別／単位数	実験 / 履修単位 / 4単位			
週あたりの学習時間と回数	[授業 (180分)] × 30回 ※適宜, 補講を実施する			
[本科目の目標] 電子制御工学に関する各種の実験を行い、基礎知識をより深く理解するとともに実験の方法、データ処理、報告書の書き方について学習し、的確な把握力と思考力、および解析能力などを養う。また、実験項目に相当する科目の基礎基本のAを到達目標とする。				
[本科目の位置付け] 1年次から4年次までの機械工作法、工作実習、情報処理、エネルギー工学、電気回路、電磁気学、電子回路、制御工学、数値制御、電子計算機の知識を必要とする。				
[学習上の留意点] (1) 実験書、ノート、計算機は毎回準備しておくこと。 (2) 服装は実習服および靴を正しく着用し、開始時間を厳守すること。 (3) 実験は決められた順序、方法で細心の注意を持って行い、特に災害を招かないよう注意する。 (4) 実験はグループごとに行い、任務を分担して協力しあうこと (5) 実験後は報告書を作成し、指定される場所に指定の期限までに提出すること。				
[授業の内容]				
授 業 項 目	時限	授業項目に対する達成目標	達成	予習の内容
オリエンテーション	4	<input type="checkbox"/> 実験のスケジュール、注意点を理解し、実験や報告書作製に取り組むことができる。	<input type="checkbox"/>	
1. 1次遅れ、2次遅れ系の周波数特性の測定	4	<input type="checkbox"/> 遅れ系の周波数特性について説明し、ボード線図を描くことができる。	<input type="checkbox"/>	左項目について実験書を読み概略を把握しておく
2. 直流サーボモータの特性測定	4	<input type="checkbox"/> 直流モータの原理、電圧-速度・電流特性、誘起電圧について説明できる。	<input type="checkbox"/>	左項目について実験書を読み概略を把握しておく
3. 電力変換回路	4	<input type="checkbox"/> チョップ制御、平均電圧制御について説明できる。	<input type="checkbox"/>	左項目について実験書を読み概略を把握しておく
4. 論理回路	4	<input type="checkbox"/> 与えられた条件下での組合せ論理回路を構築できる。	<input type="checkbox"/>	左項目について実験書を読み概略を把握しておく
5. PLC	8	<input type="checkbox"/> 与えられた条件下でPLCによる機器制御のためのラダープログラムを構築できる。	<input type="checkbox"/>	左項目について実験書を読み概略を把握しておく
レポート指導	5	実験の取り組み、報告書の書き方などについて確認する。	<input type="checkbox"/>	
6. パルスモータによる制御	8	<input type="checkbox"/> パルスモータの動作原理を説明できる。	<input type="checkbox"/>	左項目について実験書を読み概略を把握しておく
7. 位置決め制御	4	<input type="checkbox"/> オープンループ方式による位置決め制御の原理を説明することができ、プログラムを構築できる。	<input type="checkbox"/>	左項目について実験書を読み概略を把握しておく
8. 輪郭制御	8	<input type="checkbox"/> DDA方式による直線補間と円弧補間の原理を説明することができ、プログラムを構築できる。	<input type="checkbox"/>	左項目について実験書を読み概略を把握しておく
>>> 次頁へつづく >>>				

〔授業の内容〕				
授 業 項 目	時限	授業項目に対する達成目標	達成	予習の内容
		>>> 前頁からのつづき >>>		
9. MMC による数値制御	4	<input type="checkbox"/> オープン CNC の制御プログラミングについて説明することができ、プログラムを構築できる。	<input type="checkbox"/>	左項目について実験書を読み概略を把握しておく
レポート指導	5	実験の取り組み、報告書の書き方などについて確認する。	<input type="checkbox"/>	
10. サイリスタ (SCR) の静特性測定	4	<input type="checkbox"/> SCR のブレイクオーバー電圧、保持電流を理解し、回路組立ができる。	<input type="checkbox"/>	左項目について実験書を読み概略を把握しておく
11. OPアンプによる作動増幅回路・演算回路	8	<input type="checkbox"/> OPアンプの基本動作、差動増幅の動作を理解し、回路組立ができる。OPアンプの加算、減算回路を理解し、回路組立ができる。	<input type="checkbox"/>	左項目について実験書を読み概略を把握しておく
12. 光センサとトランジスタを用いた電子回路の設計	4	<input type="checkbox"/> 光センサ、トランジスタの増幅作用を理解し、回路組立ができる。	<input type="checkbox"/>	左項目について実験書を読み概略を把握しておく
13. リレーシーケンス制御回路の設計 I	4	<input type="checkbox"/> マイクロスイッチ、アナログタイマの特性を理解し、回路組立ができる。	<input type="checkbox"/>	左項目について実験書を読み概略を把握しておく
14. リレーシーケンス制御回路の設計 II	4	<input type="checkbox"/> 近接センサ、光電センサの特性を理解し、回路組立ができる。	<input type="checkbox"/>	左項目について実験書を読み概略を把握しておく
レポート指導	5	実験の取り組み、報告書の書き方などについて確認する	<input type="checkbox"/>	
15. ディーゼルエンジンの分解・測定	4	<input type="checkbox"/> ディーゼルエンジンの基本的構造および諸元について説明でき、基本的な分解、組み立て、測定ができる。	<input type="checkbox"/>	左項目について実験書を読み概略を把握しておく
16. 切削動力計の校正	4	<input type="checkbox"/> ひずみゲージ式動力計の原理について説明でき、基本的な校正作業ができる。	<input type="checkbox"/>	左項目について実験書を読み概略を把握しておく
17. 旋削および穴あけにおける切削力の測定	4	<input type="checkbox"/> 旋削および穴あけ加工における、切削抵抗について説明でき、動力計による切削抵抗測定ができる。	<input type="checkbox"/>	左項目について実験書を読み概略を把握しておく
18. 2次元切削における切削機構の検討	4	<input type="checkbox"/> 2次元切削モデルにおける切削力の理論的解析について説明でき、切削抵抗測定と切りくずの観察ができる。	<input type="checkbox"/>	左項目について実験書を読み概略を把握しておく
19. トランジスタのバイアス測定	4	<input type="checkbox"/> トランジスタのバイアスのかけ方や安定度について説明できる。	<input type="checkbox"/>	左項目について実験書を読み概略を把握しておく
20. FET 静特性測定	4	<input type="checkbox"/> FET の静特性、動作原理及び用途について説明できる。	<input type="checkbox"/>	左項目について実験書を読み概略を把握しておく
電子制御工学実験のまとめ	5	全般的な実験や報告書の取り組みについて確認する	<input type="checkbox"/>	左項目について実験書を読み概略を把握しておく
〔教科書〕 電子制御工学実験書 (第4・5学年)				
〔参考書・補助教材〕 なし				
〔成績評価の基準〕 受講態度 (50%) + 実験報告書 (50%)				
〔本科 (準学士課程) の学習・教育目標との関連〕 1-b, 3-c, 4-a				
〔教育プログラムの学習・教育目標との関連〕 3-3, 4-4				
〔JABEE との関連〕 基準 1(2)(d) (2), 基準 1(2)(i)				
〔教育プログラムの科目分類〕 (4)②				

Memo
