

平成 24 年度 シラバス	学年・期間・区分	5 年次 ・ 後期 ・ B 群	
	対象学科・専攻	電子制御工学科	
制 御 機 器 (Control Machinery and Apparatus)	担当教員	室屋 光宏 (Muroya, Mitsuhiro)	
	教員室	電子制御工学科棟 3 階 (TEL : 42-9087)	
	E-Mail	muroya@kagoshima-ct.ac.jp	
教育形態/単位の種別/単位数	講義 / 学修単位 [講義Ⅱ] / 2 単位		
週あたりの学習時間と回数	[授業 (100 分) + 自学自習 (200 分)] × 18 回		
〔本科目の目標〕 産業界はもとより日常生活においても広く利用されているアクチュエータについて電動機を中心にそれらの原理、特性などを理解するとともに、その駆動技術を支える制御回路やその制御法についても修得することを目標とする。			
〔本科目の位置付け〕 電動機の動作原理は、電磁気学で学んだ内容が基礎となるので、これをしっかり理解しておく必要がある。また、制御回路やその制御法を理解する上では電子工学や電子回路における知識が必要となるので、これも併せて理解しておく。			
〔学習上の留意点〕 講義の内容をよく理解するために、毎回、予習や演習問題等の課題を含む復習として、200 分以上の自学自習が必要である。そこで、ほぼ毎回関連するレポート提出を課したり、小テストを行ったりするので、しっかり復習に取り組むこと。授業は毎回関連する資料を配付し、これに必要な事項を教科書やプロジェクトなどによって解説していく形式で授業は進行する。疑問点があれば、その都度質問すること。			
〔授業の内容〕			
授 業 項 目	時限数	授業項目に対する達成目標	予習の内容
1. アクチュエータとは	2	<input type="checkbox"/> アクチュエータの定義や種類について理解できる。 <input type="checkbox"/> ソレノイドについて基本構成、駆動原理について理解できる。	配付資料を読んで概要を把握しておくこと。
2. DCモータの原理	2	<input type="checkbox"/> 基本構成、駆動原理、ブラシとコミュテータとトルク脈動について理解できる。	p.29-p.44 の内容について、教科書を読んで概要を把握しておくこと。
3. DCモータの種類と特性	4	<input type="checkbox"/> 各種類(他励、分巻、直巻、複巻)の等価回路、基本式や速度の制御法について理解できる。	p.47-p.62 の内容について、教科書を読んで概要を把握しておくこと。
4. DCモータの電子制御	5	<input type="checkbox"/> チョップ制御による平均電圧制御法の原理、回路構成およびその特徴について理解できる。	p.65-p.79 の内容について、教科書を読んで概要を把握しておくこと。
5. DCモータの交流運転	5	<input type="checkbox"/> 交流運転による平均電圧制御法の原理、回路構成およびその特徴について理解できる。	p.81-p.103 の内容について、教科書を読んで概要を把握しておくこと。
--- 後期中間試験 ---	2	授業項目 1～5 について達成度を確認する。	
6. インダクションモータの原理	2	<input type="checkbox"/> 駆動原理、構成について理解できる。	p.105-p.110 の内容について、教科書を読んで概要を把握しておくこと。
7. 回転磁界	1	<input type="checkbox"/> 三相交流による回転磁界の発生について理解できる。	p.110-p.119 の内容について、教科書を読んで概要を把握しておくこと。
8. インダクションモータの等価回路	2	<input type="checkbox"/> 等価回路、基本式、特性および損失について理解できる。 <input type="checkbox"/> 各種類の制御法(固定子電圧制御法、極数変換法、周波数変換法)について理解できる。	p.119-p.125 の内容について、教科書を読んで概要を把握しておくこと。
9. インダクションモータの制御法	2	<input type="checkbox"/> 位相制御による交流電圧の実効値制御について理解できる。	p.125-p.130,p.135-p.139 の内容について、教科書を読んで概要を把握しておくこと。
>>> 次頁へつづく >>>			

